



Fiche Application : Etat de livraison MOVITRAC® classic et basic

Le présent fichier contient un condensé d'informations issues d'un document de la bibliothèque technique SEW USOCOME.

Nous attirons votre attention sur le fait que ces informations, forcément parcellaires, ne permettent pas à elles seules d'effectuer une mise en service selon les règles de l'art.

Seul le document complet d'origine SEW USOCOME, dont nous avons veillé à assurer la consistance technique et que nous tenons à votre disposition sur simple demande, pourra être utilisé à cette fin.

SEW USOCOME SAS
48-54 Route de Soufflenheim
B.P. 20185 - 67506 HAGUENAU Cedex
 :+33(3) 88.73.67.67-
support.clients@usocome.com
www.usocome.com

Modifications :

Date	Auteur	Version	Commentaire
19/05	Luc KRAEMER	1.00	Version initiale

Table des matières

I.	RETOUR ETAT DE LIVRAISON	3
II.	ETAT DE LIVRAISON APPAREIL BINAIRE	4
III.	ETAT DE LIVRAISON APPAREIL BUS DE TERRAIN	5

I. Retour état de livraison

Le retour état de livraison est une remise à zéro des paramètres du variateur. Elle peut être utile en cas de changement de fonctionnement d'un même variateur.

A la livraison, chaque variateur est pré-paramétré pour un fonctionnement à la commande.

Les paramètres à la livraison concernent les fonctions des entrées/sorties, le fonctionnement (bus de terrain ou binaire) et le smartdrive.

Le smartdrive est un moteur à puissance équivalente du variateur déjà configuré dans la mise en route.

Pour remettre un appareil à l'état de livraison voici la procédure :

Une fois connecté sur le variateur, double-cliquez sur la demi-sphère du haut



La fenêtre de paramétrage s'ouvre, allez dans les paramètres « Réglages de base » → « Revenir aux valeurs de paramètre initiales »

A screenshot of the MOVISUITE software interface. The top navigation bar includes the MOVISUITE logo, the project name "Nouveau projet 2.msProj", and tabs for "Étude" and "Mise en service". On the left, a sidebar shows the "Arborescence paramètres" (Parameter tree) with sections like "Vue d'ensemble", "Propriétés de l'appareil", "Régulations de base", and "Motorisations-transmissions". The main content area is titled "Vue d'ensemble" and contains a sub-menu "Revenir aux valeurs de paramètre initiales". This sub-menu lists several options: "État de livraison appareil bus de terrain", "État de livraison appareil binaire", "Initialisation de base" (which is highlighted with a blue background), "Réinitialiser le compteur d'heures de fonctionnement", "Réinitialiser le compteur d'énergie totale fournie", and "Réinitialiser la désignation d'appareil". To the right of the sub-menu, there is a section titled "Sauvegarde des paramètres d'appareil spécifiques client" with a "Restaurer" button. A note below states: "La sauvegarde des paramètres d'appareil spécifiques client peut être réalisée dans la fenêtre [Réglages de base] > [Sauvegarde des données]."

II. Etat de livraison appareil binaire

Cet état de livraison va configurer notre axe pour le faire fonctionner **par borne**, aucun MOVIKIT® n'est donc nécessaire :

Les entrées seront configurées sur le FCB 05 régulation de vitesse :

Entrées digitales				
	Niveau phys.	Actif à l'état 0	État fonction	Fonction
DI 01	<input checked="" type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	FCB 05 – Consignes fixes sens de rotation positif
DI 02	<input checked="" type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	FCB 05 – Consignes fixes sens de rotation négatif
DI 03	<input checked="" type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	Consigne fixe de vitesse bit 0
DI 04	<input checked="" type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	Consigne fixe de vitesse bit 1

La source de consigne :

Réglages de base	
Fonction	Valeur
Source	Pas de source
Arrêter	<input checked="" type="button"/>
Réaction time out données process	Arrêt application + verrouillage étage de puissance avec réinitialisation automatique
Réaction défaut externe	Arrêt application + verrouillage étage de puissance

La motorisation :

The screenshot shows the configuration interface for a SmartDrive 0.25kW motor. At the top, there's a diagram of the motor with a '1 tour' label and a graph of torque vs speed. A 'Régulateur' icon is also present. To the right, there are buttons for 'Nouvelle motorisation-transmission' and 'Traitement via plaque signalétique'.

SmartDrive 0.25kW

Détails moteur

- Type de moteur: SmartDrive 0.25kW
- Fréquence: 50 Hz
- Puissance: 0.250 kW
- Tension nominale moteur: 230 V
- Mode de refroidissement: Autoventilé - Standard

SEW-EURODRIVE
76646 Bruchsal / Germany

Typ XXXXXXXX/XXXX/XXXX/X/X/X
Nr. XXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXX Inverter duty VPWM

XX Hz /min	XXX/XX V XXX-XXX Δ/XXX-XXX Y
KW XX/S1	A XXX/XXX P.F. XXX
KW XX/S1	A XXX/XXX P.F. XXX
XX Hz /min	XXX/XX V XXX-XXX Δ/XXX-XXX Y
Th.Kl. XXX (B)	S.F. XX ML XX Design NEMA
i XXXX	Nm XXX/XXX IM XXXX

Surveillance température moteur
Surveillance de température: Pas de surveillance de température

Multimotorisation
 Multimotorisation

Frein

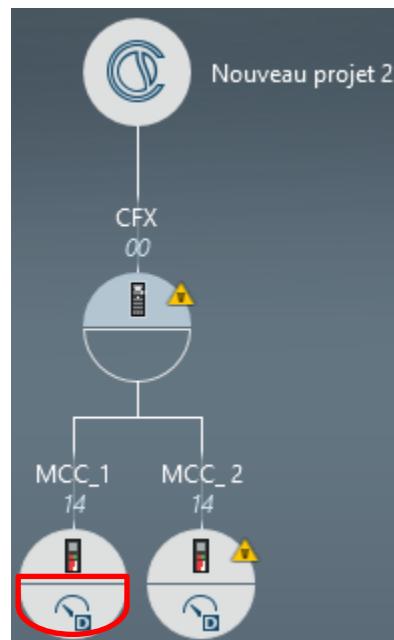
- Type de frein: Smart-Brake
- Mode de raccordement: Commande de frein DB 00
- Couple nominal: Non défini

III. Etat de livraison appareil bus de terrain

Pour un fonctionnement en bus de terrain, une carte de type CFX11A- N, E ou S est nécessaire. Avec la nouvelle gamme de MOVITRAC®, il est possible de chaîner jusqu'à 8 variateurs grâce à une CFX11A sur le premier variateur et des cartes CFC11A sur les autres variateurs.



Voici à quoi ressemble l'architecture avec une carte CFX11A et deux variateurs



Comme vous pouvez le voir, un MOVIKIT® « Velocity drive » est pré-configuré. Ce MOVIKIT® sert à piloter votre variateur en régulation de vitesse via bus de terrain.

Les paramètres modifiés à la suite d'un état de livraison appareil bus de terrain sont les suivants :

Les entrées sont « Sans fonction » :

Entrées digitales					
	Niveau phys.	Actif à l'état 0	État fonction	Fonction	
DI 01	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	Sans fonction	
DI 02	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	Sans fonction	
DI 03	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	Sans fonction	
DI 04	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	Sans fonction	

Fiche Application : Assistant de mise en service

La source de consigne est sur « Système de bus standard »

Réglages de base	
Fonction	Valeur
Source	Système de bus standard
Système de bus standard	CBus
Arrêter	<input checked="" type="button"/>
Réaction time out données process	Arrêt application + verrouillage étage de puissance avec réinitialisation automatique
Réaction défaut externe	Arrêt application + verrouillage étage de puissance

Et la motorisation est aussi sur smartdrive :

The screenshot shows the configuration interface for a SmartDrive 0.25kW motor. On the left, there's a diagram of the drive with a red pump icon, labeled "SmartDrive 0.25kW". Below it is a graph labeled "Régulateur". In the center, there's a "Configuration motorisation-transmission" section with a "gp+" connection icon. On the right, there are two buttons: "Nouvelle motorisation-transmission" and "Traitement via plaque signalétique".

Détails moteur	Surveillance température moteur	Multimotorisation
Type de moteur SmartDrive 0.25kW	Surveillance de température Pas de surveillance de température	<input checked="" type="checkbox"/> Multimotorisation
Fréquence 50 Hz	Frein	
Puissance 0.250 kW	Type de frein Smart-Brake	
Tension nominale moteur 230 V	Mode de raccordement Commande de frein DB 00	
Mode de refroidissement Autoventilé – Standard	Couple nominal Non défini	

Details of the drive:

- SEW-EURODRIVE 76646 Bruchsal / Germany
- Typ: XXXXX/XXXX/XXXX/X/X/X
- Nr. XXXXXXXX/XXXX/XXXX Inverter duty VPWM
- XX Hz /min XXXX/X V XXX-XXX Δ/XXX-XXX Y
- KW XX-S1 A XXX/XXX P.F. XXX
- KW XX-S1 A XXX/XXX P.F. XXX
- XX Hz /min XXXX/X V XXX-XXX Δ/XXX-XXX Y
- Th.KL.XXX (B) S.F. XX ML XX Design NEMA
- i XXXX Nm XXX/XXX IM XXXX